

SERVOMECHANISMUS S1

Řízení laboratorního modelu

1 Zadání

Laboratorní model Servomechanismus S1 na obr. 1 je systém vyrobený firmou Amira. Jedná se o systém určený pro řízení úhlové rychlosti a úhlu natočení hřídele servomechanismu. Více se o tomto modelu dozvíte na stránkách [1].

Cílem této úlohy je navrhnout několik regulátorů podle zadaných kritérií, jejich odzkoušení na fyzikálním systému, a vzájemné porovnání jednotlivých regulátorů.



Obrázek 1: Servomechanismus S1

Úkoly:

- 1) *Ověření správnosti matematického popisu laboratorního modelu* **1 bod**

Ověřte správnost Vašeho matematického modelu systému. V případě neshody model dolad'te.

- 2) *Návrh regulátorů*

Navrhněte a odzkoušejte vhodné typy regulátorů pro rychlost a polohu, které splňující následující požadavky:

- ustálená regulační odchylka na jednotkový skok je menší než 5%,
- ustálená regulační odchylka na jednotkový skok je nulová,
- stabilizace v požadované poloze.

Regulátory navrhněte tak, aby doba regulace byla co nejkratší a překmit byl menší než 20% ustálené hodnoty. Kontrolujte velikost akčního zásahu a v případě problematické regulace jej omezte i za cenu zpomalení regulace.

Návrh regulátorů pro řízení polohy a otáček proved'te, pokud je to možné (není – li, zdůvodněte), následujícími způsoby:

- a) Empirickými metodami **2 body**

- „ručně“ metodou cyklické optimalizace konstant regulátoru (pokus – omyl)
- podle Zieglera – Nicholse

- b) Frekvenčními metodami **4 body**

- pomocí kompenzací lead, lag a lead – lag
- regulátory typu P, PI, PD a PID - v případě PID regulátoru návrh proved'te jak pro ideální varianty regulátoru, tak i pro jeho realizovatelnou podobu s omezeným ziskem derivační složky na vyšších frekvencích na hodnotu N :

$$k_D s \rightarrow \frac{k_D s}{\frac{k_D}{N} s + 1}, N \in (5-20)$$

- c) Metodou umístění pólů uzavřené regulační smyčky **4 body**

- pomocí geometrického místa kořenů, výpočtem z předdefinovaných pólů

3) *Testování a porovnání regulátorů***4 body**

Porovnejte jednotlivé regulátory použité na laboratorním modelu mezi sebou, to samé proved'te pro simulinkový model.

4) *Protokol a prezentace*

Do vašeho pracovního sešitu vložte toto zadání spolu s poznámkami o měření. Vypracujte protokol (**5 bodů**) a prezentaci (**2 body**) dle požadavků na [2]. Za vypracování v anglickém jazyce je možné získat až **4 body** navíc.

2 Reference

[1] *Webové stránky laboratoře Allen–Bradley (K23)* [online]. Dostupné z WWW: <http://support.dce.felk.cvut.cz/mediawiki/index.php/Laboratoř_Allen-Bradley>

[2] Katedra řídicí techniky. *Stránky předmětů Katedry řídicí techniky FEL ČVUT: Moodle* [online]. Dostupné z WWW: <[http:// support.dce.felk.cvut.cz/e-kurzy](http://support.dce.felk.cvut.cz/e-kurzy)>